IIoT: Industrial Internet of Things.

IoT: Internet of Things.

Arduino: Es una placa que permite controlar motores, pero no es una placa donde se pueda quemar un SO.

RTOS: Real Time Operative Systems.

RTOS que no implementan IoT:

Real Time Operative Systems, de los cuales tenemos FreeRTOS – Contiki, TinyOS – mbedOS, VxWorks

Linux: Proyecto “Yocto”.

Google: Proyecto “Brillo”.

Windows: Windows 10 IoTCore. ESTE SO NO IMPLEMENTA IOT??

Android: Android things.

Ubuntu Core 16 si implementa IoT pero no es RTOS.

Robot Mashi: Es una plataforma robótica tele-operada.

WebRTC: Web Real Time Comunication, para poder conectar brousers sin necesidad de instalar ningún plugin ni ningún programa. Le falta el tema de tele-operación.

En temas de robots, el SO de robots se llama ROS (Robotic OS), tiene bastantes librerías sobre control de movimiento. NO ES UN SISTEMA OPERATIVO, esta sobre otro SO (como por ejemplo Linux o Windows).

Con las plashberry pi se pueden hacer pruebas.

Dispositivos físicos para hacer pruebas tenemos:

PC, Raspberry pi, en ellos se puede embeber SO para IoT.

Embeber: Es instalar en dicho hardware.

Sistemas embebidos son sistemas que están dentro de otro sistema.

Aplicaciones en tiempo real: Más usadas son en salud en la parte comercial.

**Proyecto primer parcial:**

Un Proyecto con Arduino, ese programa lo puedes embeber dentro de la plashberry pi.

El proyecto del primer parcial podría ser crear una máquina virtual de alguno de los SO previamente mencionados, y sobre ese instalar ROS.

Android Things que maneje IoT que controle alguna cosa (un micrófono que cense el nivel de ruido de la zona, un termómetro que mida la temperatura del ambiente).